平成 16 年度 春期

ソフトウェア開発技術者 午後 II 問題

注意事項

- 1. 試験開始の合図があるまで、問題冊子を開いて中を見てはいけません。
- 2. この注意事項は、問題冊子の**裏表紙**にも続きます。問題冊子を裏返して必ず読んでください。
- 3. 答案用紙への受験番号などの記入は、試験開始の合図があってから始めてください。
- 4. 試験時間は、次の表のとおりです。

試験時間 15:30 ~ 16:30 (1 時間)

途中で退出する場合には、手を挙げて監督員に合図し、答案用紙が回収されてから 静かに退出してください。

退出可能時間 16:10 ~ 16:20

5. 問題は、次の表に従って解答してください。

問題番号	問 1
選択方法	必須

- 6. 問題に関する質問にはお答えできません。文意どおり解釈してください。
- 7. 問題冊子の余白などは、適宜利用して構いませんが、どのページも切り離さないでください。
- 8. 電卓は、使用できません。

注意事項は問題冊子の裏表紙に続きます。 こちら側から裏返して、必ず読んでください。

問1 2点間の経路の探索に関する次の記述を読んで、設問1~5に答えよ。

図1のように、水平線と垂直線でセルに区切られた領域の中で、始点セルから終点 セルまでの経路を求めることを考える。ここで、経路とは次の条件を満たすものをいう。

- ・あるセルからは、その上下左右に隣接するセルに移動できる。経路とは、このような移動を繰り返すことによって、あるセルから別のセルに行く際に通るセルの列である。
- ・障害物があるセルを通ることはできない。
- ・一つのセルを2回以上通ることはできない。

図1において網掛けのセルが、避けるべき障害物を表している。S が始点セル(以下、始点という)、T が終点セル(以下、終点という)を表す。

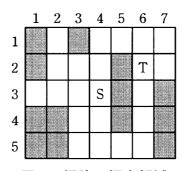
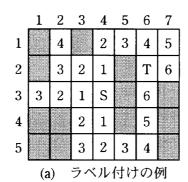


図1 経路の探索領域

図2(a)の例に示すように、始点 S からの距離 (たどったセルの個数) を各セルのラベルとして付けていく (ラベル付け)。次に終点 T からラベルの逆順にセルをたどること (経路決定) によって、始点から終点までの経路を求めることができる。図2(b)では、発見した経路中の最短経路上にあるセルのラベルを〇で囲っているが、アルゴリズムによっては、必ずしも最短経路を発見できるわけではない。



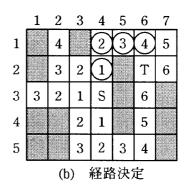


図2 ラベル付けと経路決定

ここで、始点 S から終点 T に向かってラベル付けを行うときに、ラベルを付けたセルの集合を W とすると、この問題は次の手順で解くことができる。

- (1) 集合 W を空集合に初期化する。
- (2) 始点 S にラベル 0 を付け、W に始点 S を入れる。
- (3) Wが空でなく、終点Tのセルにラベルが付いていない間、次の操作を繰り返す。
 - ① Wから一つの要素pを取り出す。
 - ② セル p の上下左右にあるセルのうち、まだラベルが付いておらず、障害物でもない各セル q には、セル p のラベルに 1 を加えた新たなラベルを付け、W に入れる。
- (4) 終点 T にラベルが付いていれば、始点と終点を結ぶ経路が存在する。その経路は 次のようにして求める。
 - ① 初期値として、終点 T をセル p とする。
 - ② セルρが始点 Sとなるまで、次の操作を繰り返す。
 - i セル p の上下左右のセルのうち, セル p のラベルから 1 を引いた値をラベル としてもつセル g を求める経路上のセルとする。
 - ii セル q をセル p とする。

探索領域が縦 n 個,横 m 個のセルに区切られているとする。縦が i 番目,横が j 番目のセルを (i, j) と表記する。このとき,i は上から下へ,j は左から右へ数えるものとする。探索領域は (1, 1) から (n, m) までと考えられるが,ここでは探索領域の外側にダミーのセルを置くことにする。ダミーのセルも含めると,考えるセルの範囲は (0, 0) から (n+1, m+1) までとなり,これらのセルを一次元配列で表す。

なお,配列のインデックスは1から始まる。

このとき、探索領域内のセル(i, j)は、配列の $i \times (m+2) + (j+1)$ 番目の要素に対応させる。すると、セル(i, j)の上下左右の隣接セルは、それぞれ配列のアー、イー、ウー、エー番目の要素になる。したがって、配列の k 番目の要素に対応するセルの隣接セルをそれぞれ、(上)k+d1 番目、(下)k+d2 番目、(左)k+d3 番目、(右)k+d4 番目と表す場合、 $d1 \sim d4$ は次のようになる。

この問題を解くアルゴリズムを考える。ここで考えるアルゴリズムでは、表 1 に示す定数、変数及び関数を使用する。

表1 定数,変数及び関数の説明

名称	内容
AVAIL	セルにラベルが付けられていないことを表す負の定数
OBST	セルに障害物があることを表す負の定数
n	探索領域の縦方向のセルの個数
m	探索領域の横方向のセルの個数
MAXSIZE	配列の要素数((n + 2)×(m + 2))
cell[MAXSIZE]	サイズが MAXSIZE の配列で、各セルの情報をもつ。
d[4]	サイズが 4 の配列で、隣接するセルとのインデックスの差分に関する情報をもつ。
s	始点に対応する cell の要素のインデックス
t	終点に対応する cell の要素のインデックス
insert(k)	cell のインデックス k を集合 W に入れる。
pick_cell()	集合 W から cell のインデックスを一つ取り出す。ただし, 集合 W に cell のインデックスがない場合は 0 を返す。
print(str)	文字列 str を表示する。

初期化関数 init()では、次の探索領域の状態設定を行う。

- (1) 集合 W を空集合に初期化する。
- (2) 探索領域内の障害物のセルに対応する配列 cell の要素に OBST を代入する。
- (3) 外周上のダミーのセルに対応する配列 cell の要素に OBST を代入する。
- (4) 通過可能なセルに対応する配列 cell の要素には AVAIL を代入する。
- (5) 始点と終点を表す配列 **cell** の要素のインデックスを, それぞれ **s**, **t** に代入す る。
- (6) 配列 d の要素 d[1] ~ d[4]に、d1 ~ d4 の値をそれぞれ代入する。
 次に、init()で初期化を終えた後に呼ばれる関数 find_path()と、
 find_path()の中で呼ばれて経路を決定する関数 back_trace()のアルゴリズムを
 図3に示す。

```
function find_path(s, t)
   cell[s] \leftarrow 0;
   insert(s);
   p ← pick_cell();
   while(p > 0 かつ cell[t] が AVAIL に等しい)
       for(iを1から4まで)
          if(cell[p + d[i]] が AVAIL に等しい)
              cell[p + d[i]] ← ケ
              insert( ]
          endif
       endfor
       p ← pick_cell();
   endwhile
   if(cell[t]が AVAIL でない)
       back_trace(t, s);
   else
       print("
   endif
endfunction
function back_trace(x, y)
   xを発見した経路に加える;
   p \leftarrow x;
   while(pがyに等しくない)
       for(iを1から4まで)
          if(cell[p + d[i]]が「
                                      に等しい)
              p \leftarrow p + d[i];
              p を発見した経路に加える:
              break;
          endif
       endfor
   endwhile
endfunction
```

図3 ラベル付けと経路決定のアルゴリズム

設問1 図4で示す始点Sと終点Tを与えるときに、すべてのセルに始点から最短の距離でラベル付けを行い、見つかった経路の中での最短経路を示せ。そのとき、図2で示したように、最短経路のセルのラベルを○で囲め。

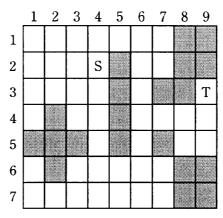


図4 セルと障害物の配置

設問 2	本文中の	ア	~ <u>L</u>	ク	【に入れる適切な式を答えよ。
設問 3	図3で示し	したアルゴロ	リズム	に関する	次の問いに答えよ。
(1) 図3中	のケ	,	L	, に入れる適切な式を答え
	よ。				
(2) 図3中の	の "print("	サ	")"では サ に示すエラーメッセー
	ジを表示	する。どのよ	(うな)	内容のメ	ッセージが表示されるか。15 字以内で答え
	よ。				

設問4 集合 W の実現として、スタック、キューの 2 通りの方式で考え、それぞれの方式で insert()、pick_cell()の二つの関数を実現する。関数の実現法に関する次の問いに答えよ。ここで、stack[MAXSIZE]、queue[MAXSIZE]は、それぞれ集合 W のデータを保持するための配列であり、初期化関数 initW() は全体の初期化関数 init() から呼び出される。

(1) スタックを用いて実現する場合のアルゴリズムを図 5 に示す。 ス セ に入れる適切な式を答えよ。 なお、変数 top はスタック内の要素の個数を示している。

```
function initW()
    top \leftarrow 0;
endfunction
function insert(x)
    if(top \ge MAXSIZE)
        print("スタックが満杯です");
    else
        top \leftarrow top + 1;
    endif
endfunction
function pick_cell()
    if(top \leq 0)
        return(0);
    else
        top ←
        return(stack[top + 1]);
    endif
```

endfunction

図5 スタックによる実現法

なお、キューは循環配列で実現されていて、ng はキューの要素の数、rear はキューに要素を入れる場所、front はキューから要素を取り出す場所をそれ ぞれ示している。また、%は剰余演算子である。

```
function initW()
   nq \leftarrow 0;
   rear \leftarrow 0;
    front \leftarrow 0;
endfunction
function insert(x)
    if(ngが MAXSIZE に等しい)
       print("キューが満杯です");
    else
       nq \leftarrow nq + 1;
       rear ← '' ;
        queue[rear] \leftarrow x;
    endif
endfunction
function pick_cell()
    if(ngが0に等しい)
        return(0);
    else
        ng ← タ
        front ← (front % MAXSIZE) + 1;
        return( F
    endif
endfunction
```

図6 キューによる実現法

- 設問 5 始点 S と終点 T の両方から同時に探索した方が、早く解が求まる可能性がある。その手順は、次のとおりである。ここで、S から T に向かってラベル付けを行うときに、ラベル付けしたセルの集合を Ws とする。逆に、T から S に向かってラベル付けを行うとき、ラベル付けしたセルの集合を Wt とする。
 - (1) 集合 Ws, Wt を空集合に初期化する。
 - (2) S, Tには、それぞれラベル 1、 $-n \times m$ を付ける。
 - (3) Ws に S を入れ、Wt に T を入れる。
 - (4) Ws, Wt が空でない間, ラベル付けが合流するまで次の①, ②を繰り返す。
 - ① Ws から一つの要素 a を取り出す。セル a の上下左右にあるセルのうち,まだラベルが付いておらず障害物でもないセル b に,セル a のラベルに 1 を加えた新たなラベルを付け,Ws に入れる。セル a の上下左右のセルのどれかに既に $-n \times m \sim -1$ のラベルが付いていれば,ラベル付けが合流した。
 - ② Wt から一つの要素 c を取り出す。セル c の上下左右にあるセルのうち,まだラベルが付いておらず障害物でもないセル d に,セル c のラベルに 1 を加えた新たなラベルを付け,Wt に入れる。セル c の上下左右のセルのどれかに既に $1 \sim n \times m$ のラベルが付いていれば,ラベル付けが合流した。
 - (5) Sからのラベル付けと、Tからのラベル付けが合流したセルから、それぞれ Sと Tまでの経路決定を行う処理を実行する。

アルゴリズムを	と図7に示す	ŧ. [ツ	~		7	に入れる適切	刃な式を	答:
えよ。ただし,	サ	は図	3 と同じ	でま	ある 。	また,	図7を実行	rする際	の
AVAIL 及び OBS	Tの値,並で	びに図	7 で初め	て出	けてく	る関数	の意味は表 2	2 のとお	5 D
である。									

表2 図7の定数及び関数の説明

名称	内容
AVAIL	セルにラベルが付けられていないことを表す負の定数。ただし、-n×m より小さい値
OBST	セルに障害物があることを表す負の定数。ただし、 $-n \times m$ より小さく、 $AVAIL$ とは異なる値
Ws_insert(f)	cell のインデックス f を集合 Ws に入れる。
Wt_insert(g)	cell のインデックス g を集合 Wt に入れる。
Ws_pick_cell()	集合 Ws から cell のインデックスを一つ取り出す。ただし, 集合 Ws に cell のインデックスがない場合は0を返す。
Wt_pick_cell()	集合 Wt から cell のインデックスを一つ取り出す。ただし、 集合 Wt に cell のインデックスがない場合は0を返す。

```
function find_path(s, t)
    cell[s] \leftarrow 1; cell[t] \leftarrow -n \times m; met_s \leftarrow 0; met_t \leftarrow 0;
    集合 Ws, Wt を空集合とする;
    Ws_insert(s); Wt_insert(t);
    while(真)
        p ← Ws_pick_cell();
        if(pが0でない)
            for(iを1から4まで)
                if(-n \times m \le cell[p + d[i]] \le -1)
                    met_s \leftarrow p;
                    break;
                elseif(cell[p + d[i]]がAVAILに等しい)
                    Ws_insert(p + d[i]);
                endif
            endfor
        endif
        if(met_sが0でない)
            break;
        endif
        q \leftarrow Wt\_pick\_cell()
        if(qが0でない)
            for(jを1から4まで)
                if(1 \leq cell[q + d[j]] \leq n\timesm)
                    met_t \leftarrow q;
                    break;
                elseif(cell[q + d[j]]が AVAIL に等しい)
                    cell[q + d[j]] ← テ
                endif
            endfor
        endif
```

```
if(met_tが0でない)
          break;
       endif
       if(pが0に等しくかつqが0に等しい)
          break;
       endif
   endwhile
   if(met_s > 0)
       back_trace(met_s + d[i], t);
       back_trace(met_s, s);
   elseif(met_t > 0)
       back_trace(met_t, t);
       back_trace(met_t + d[j], s);
   else
       print("
   endif
endfunction
```

図7 SとT両方からの探索

〔 メ モ 用 紙 〕

〔メモ用紙〕

- 9. 答案用紙の記入に当たっては、次の指示に従ってください。
 - (1) 受験番号欄に、**受験番号**を記入してください。正しく記入されていない場合は、 採点されません。
 - (2) 生年月日欄に、受験票に印字されているとおりの**生年月日**を記入してください。 正しく記入されていない場合は、採点されないことがあります。
 - (3) 解答は、問題番号ごとに指定された枠内に記入してください。
 - (4) 解答は、丁寧な字ではっきりと書いてください。読みにくい場合は、減点の対象になります。
- 10. 試験終了後、この問題冊子は持ち帰ることができます。
- 11. 答案用紙は、白紙であっても提出してください。
- 12. 試験時間中にトイレへ行きたくなったり、気分が悪くなったりした場合は、手を挙げて監督員に合図してください。

試験問題に記載されている会社名又は製品名は、それぞれ各社の商標又は登録商標です。 なお、試験問題では、® 及び ™ を明記していません。